

Fiche technique du produit

Spécifications



Altivar Machine ATV320 - variateur coffret - 1,5kW - 400V tri - IP65 - Vario

ATV320U15N4WS

Statut commercial: Commercialisé

Principales

Gamme de produit	Altivar Machine ATV320
Type de produit ou équipement	Variateur de vitesse
Application spécifique du produit	Machines complexes
Variante	Avec commutateur de déconnexion
Format du lecteur	Enfermé
Mode d'installation	Montage au mur
Protocole de communication	Modbus série Ethernet TCP/IP
Carte optionnelle	Module de communication, Ethernet TCP/IP Module de communication, EtherCAT Module de communication, Profibus DP V1 Module de communication, Profinet Module de communication, Ethernet Powerlink Module de communication, Ethernet IP Module de communication, DeviceNet
[Us] tension d'alimentation	380...500 V - 15...10 %
Courant de sortie nominal	4,1 A
Puissance moteur kW	1,5 kW pour surcharge importante
Filtre CEM	Filtre intégré CEM Classe C2
Degré de protection IP	IP65

Complémentaires

Nombre d'entrées TOR	7
Type d'entrée logique	STO suppression sûre du couple, 24 V CC, impédance: 1,5 kOhm DI1...DI6 entrées logiques, 24 V CC (30 V) DI5 programmable comme entrée en train d'impulsions: 0...30 kHz, 24 V CC (30 V)
Entrée logique	Logique positive (source) Logique négative (sink)
Nombre de sorties TOR	3
Type de sortie logique	Collecteur ouvert DQ+ 0...1 kHz 30 V CC 100 mA Collecteur ouvert DQ- 0...1 kHz 30 V CC 100 mA
Nombre d'entrées analogiques	3
Type d'entrée analogique	AI1 tension : 0...10 V CC, impédance : 30 kOhm, résolution 10 bits AI2 tension différentielle bipolaire : +/- 10 V CC, impédance : 30 kOhm, résolution 10 bits AI3 courant : 0...20 mA (ou 4-20 mA, x-20 mA, 20-x mA ou autres modèles par configuration), impédance : 250 Ohm, résolution 10 bits
Nombre de sorties analogiques	1

Type de sortie analogique	Courant configurable par logiciel AQ1: 0...20 mA impédance 800 Ohm, résolution 10 bits Tension configurable par logiciel AQ1: 0...10 V CC impédance 470 Ohm, résolution 10 bits
Type de sortie relais	Relais configurable R1A 1 NO durabilité électrique 100000 cycle Relais configurable R1B 1 NF durabilité électrique 100000 cycle Relais configurable R1C Relais configurable R2A 1 NO durabilité électrique 100000 cycle Relais configurable R2A
Courant commuté maximum	Sortie relais R1A, R1B, R1C sur résistive charge, cos phi = 1: 3 A à 250 V CA Sortie relais R1A, R1B, R1C sur résistive charge, cos phi = 1: 3 A à 30 V CC Sortie relais R1A, R1B, R1C, R2A, R2C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 250 V CA Sortie relais R1A, R1B, R1C, R2A, R2C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 30 V CC Sortie relais R2A, R2C sur résistive charge, cos phi = 1: 5 A à 250 V CA Sortie relais R2A, R2C sur résistive charge, cos phi = 1: 5 A à 30 V CC
Courant commuté minimum	Sortie relais R1A, R1B, R1C, R2A, R2C: 5 mA à 24 V CC
Méthode d'accès	Esclave Ethernet TCP/IP
Fonctionnement 4 quadrants possible	Vrai
Profil de commande pour moteur asynchrone	Rapport tension/fréquence, 5 points Commande vecteur de flux sans capteur, standard Rapport tension/fréquence - Économie d'énergie, U/f quadratique Contrôle vectoriel de flux sans capteur - Economie d'énergie Rapport tension/fréquence, 2 points
Profil contrôle moteur synchrone	Contrôle vectoriel sans capteur
Fréquence de sortie maximale	0,599 kHz
Rampes d'accélération et décélération	Linéaire U S CUS Commutation de rampe Adaptation rampe accélération/décélération Accélération/décélération arrêt automatique avec injection DC
Compensation de glissement du moteur	Automatique quelque soit la charge Réglable 0...300 % Non disponible en rapport tension/fréquence (2 ou 5 points)
Fréquence de commutation	2...16 kHz réglable 4...16 kHz avec facteur de réduction
Fréquence de découpage nominale	4 kHz
Freinage d'arrêt	Injection bus DC
Résistance de freinage intégré	Vrai
Courant de ligne	6,4 A à 380 V (surcharge importante) 4,9 A à 500 V (surcharge importante)
Courant maximum actuel en entrée par phase	6,4 A
Tension de sortie max	500 V
Puissance apparente	4,2 kVA à 500 V (surcharge importante)
Fréquence du réseau	50...60 Hz
Tolérance de fréquence relative du réseau symétrique	5 %
Courant de court-circuit présumé de ligne	5 kA
Courant de charge de base en cas de surcharge élevée	5,5 A
Puissance dissipée en W	Refroidissement naturel: 56,0 W à 380 V, fréquence de commutation 4 kHz
Avec fonction de sécurité Safely Limited Speed (SLS)	Vrai

Avec fonction de sécurité Safe brake management (SBC/SBT)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Operating Stop (SOS)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Position (SP)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe programmable logic	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Speed Monitor (SSM)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Stop 1 (SS1)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safe Stop 2 (SS2)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe torque off (STO)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safely Limited Position (SLP)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Direction (SDI)	Faux
Type de protection	Coupures de phase en entrée : variateur Surintensité entre phases de sortie et terre : variateur Protection surchauffe : variateur Court-circuit entre les phases du moteur : variateur Protection thermique : variateur
largeur	250 mm
Hauteur	340 mm
Profondeur	200 mm
Poids du produit	6,4 kg
Surcouple transitoire	170...200 % du couple nominal du moteur

Environnement

Position de montage	Vertical +/- 10 degrés
Certifications du produit	CE ATEX NOM GOST EAC RCM KC
Marquage	CE ATEX UL CSA EAC RCM
Normes	CEI 61800-5-1
Compatibilité électromagnétique	Test d'immunité aux transitoires électriques rapides niveau 3 conforming to IEC 61000-4-2 Test d'immunité aux champs électromagnétiques radio-fréquences rayonnés niveau 3 conforming to IEC 61000-4-3 Test d'immunité aux transitoires électriques rapides/en salves niveau 4 conforming to IEC 61000-4-4 Test d'immunité aux surtensions 1,2/50 µs - 8/20 µs niveau 3 conforming to IEC 61000-4-5 Test d'immunité aux radio-fréquences conduites niveau 3 conforming to IEC 61000-4-6 Test d'immunité aux baisses et aux interruptions de tension conforming to IEC 61000-4-11
Classe environnementale (en fonctionnement)	Classe 3C3 selon CEI 60721-3-3 Classe 3S2 selon CEI 60721-3-3
Accélération maximale sous choc (en fonctionnement)	150 m/s ² à 11 ms

Accélération maximale sous contrainte vibratoire (en fonctionnement)	10 m/s ² à 13...200 Hz
Déviation maximale sous charge vibratoire (en fonctionnement)	1,5 mm à 2...13 Hz
Humidité relative autorisée (pendant le fonctionnement)	Classe 3K5 selon EN 60721-3
Catégorie de surtension	III
Boucle de régulation	Régulateur PID réglable
Précision de vitesse	+/-10% du glissement nominal 0,2 Tn à Tn
Degré de pollution	3
Température de l'air ambiant pendant le transport	-25...70 °C
Température de l'air ambiant pour le fonctionnement	-10...40 °C sans déclasserement 40...60 °C avec facteur de réduction
Température ambiante de stockage	-25...70 °C

Emballage

Type d'emballage 1	PCE
Nb produits dans l'emballage 1	1
Hauteur de l'emballage 1	25,500 cm
Largeur de l'emballage 1	31,000 cm
Longueur de l'emballage 1	45,000 cm
Poids de l'emballage 1	8,623 kg
Type d'emballage 2	S06
Nb produits dans l'emballage 2	4
Hauteur de l'emballage 2	75,000 cm
Largeur de l'emballage 2	60,000 cm
Longueur de l'emballage 2	80,000 cm
Poids de l'emballage 2	47,492 kg

Garantie contractuelle

Garantie	18 mois
----------	---------

Environmental Data

Schneider Electric vise à atteindre le statut de Net Zero d'ici 2050 grâce à des partenariats avec la chaîne logistique, des matériaux à faible impact et une circularité via notre campagne en cours "Use Better, Use Longer, Use Again" pour prolonger la durée de vie des produits et leur recyclabilité.

Environmental Data expliquées >

Empreinte environnementale

Empreinte carbone (kg CO2 eq.) 1508

Profil environnemental [Profil environnemental du Produit](#)

Use Better

Matières et Substances

Emballage avec carton recyclé Oui

Emballage sans plastique Oui

[Directive UE RoHS](#)

Conformité proactive (produit hors de la portée juridique de la directive européenne RoHS)

Numéro SCIP 94bf511c-dcdb-43a2-8db6-1110e35974a3

Règlementation REACH [Déclaration REACH](#)

Efficacité énergétique

Le produit contribue aux émissions évitées Yes

Use Again

Réemballer et réusiner

Profil Économie Circulaire [Informations de fin de vie](#)

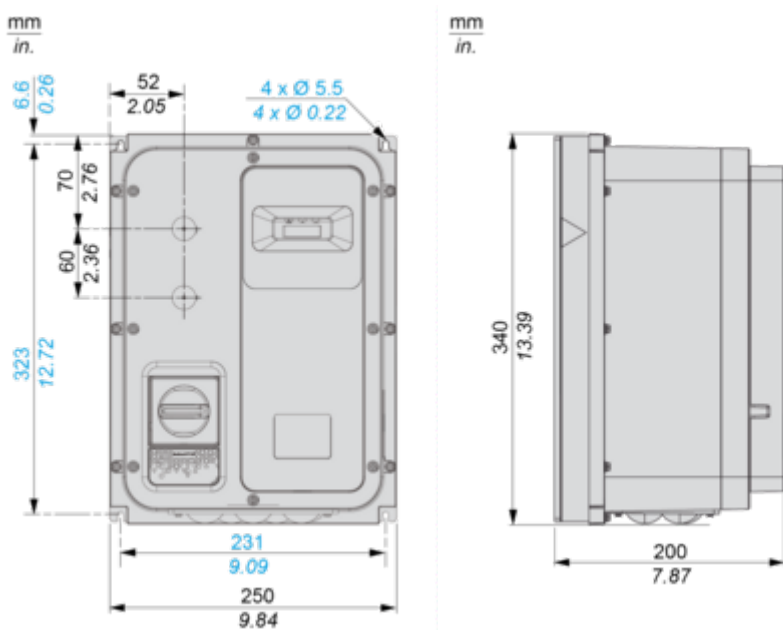
Reprise No

DEEE  Le produit doit être éliminé sur les marchés de l'Union européenne à la suite d'une collecte spécifique des déchets et ne jamais finir dans des poubelles

Encombrements

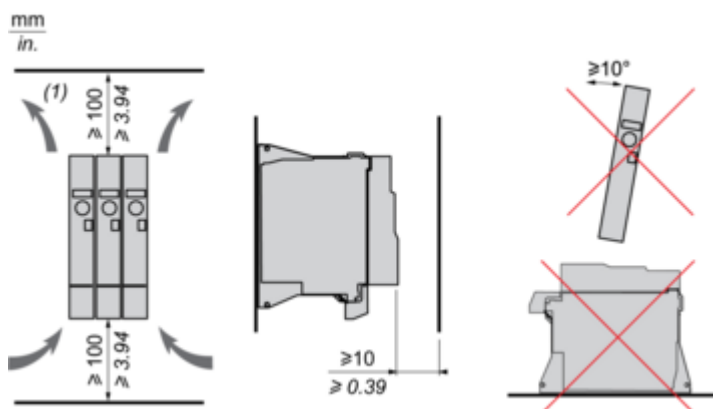
Dimensions

Vues avant et gauche



Montage et périmètre de sécurité

Montage et dégagement



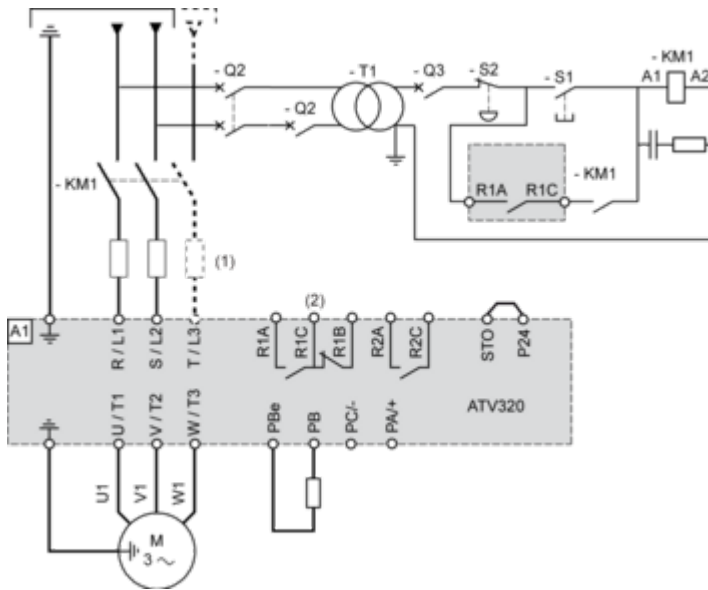
(1) Valeur minimum correspondant aux contraintes thermiques.

Schémas de raccordement

Schémas de raccordement

Schéma avec contacteur de ligne

Schémas de raccordement conformes à la catégorie 1 de la norme ISO13849, au niveau d'intégrité SIL1 de la norme IEC/EN 61508 et à la catégorie d'arrêt 0 de la norme IEC/EN 60204-1.

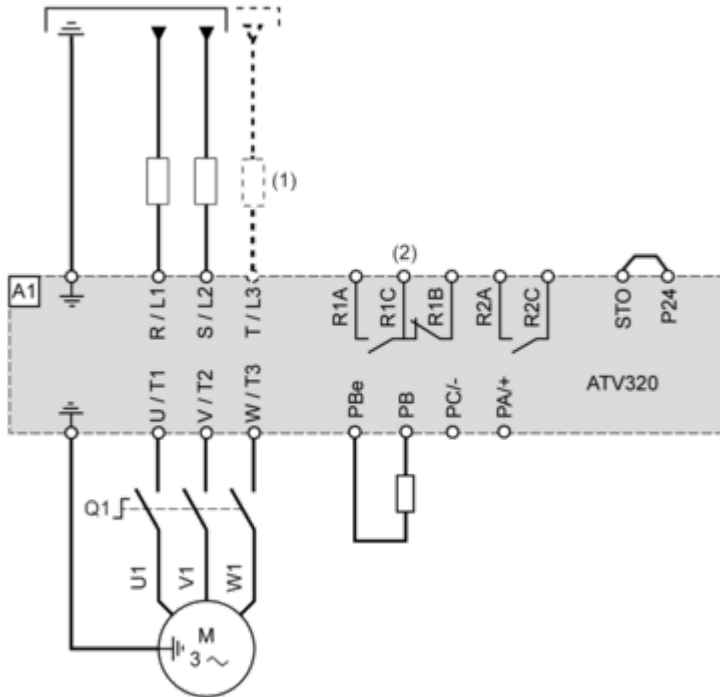


(1) Inductance de ligne (le cas échéant)

(2) Contacts de relais de défaut pour signalisation à distance de l'état du variateur

Schéma avec interrupteur sectionneur

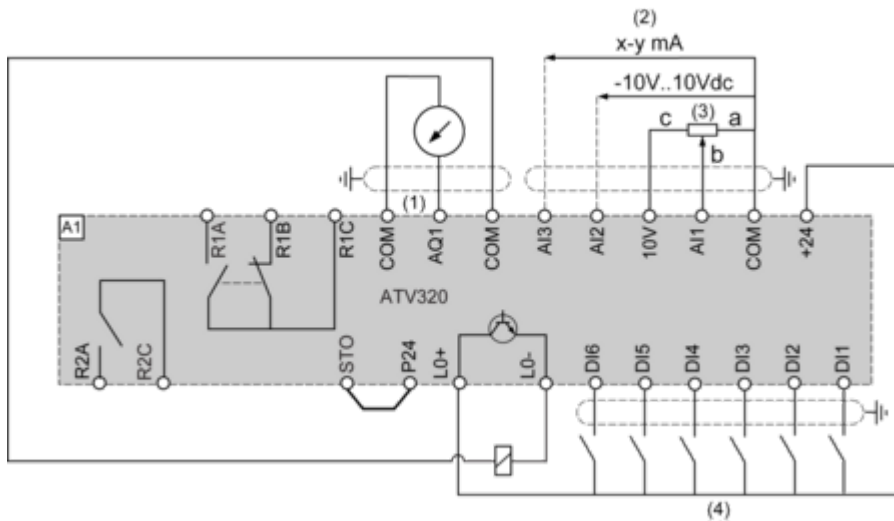
Schémas de raccordement conformes à la catégorie 1 de la norme EN 954-1, au niveau d'intégrité SIL1 de la norme IEC/EN 61508 et à la catégorie d'arrêt 0 de la norme IEC/EN 60204-1.



(1) Inductance de ligne (le cas échéant)

(2) Contacts de relais de défaut pour signalisation à distance de l'état du variateur

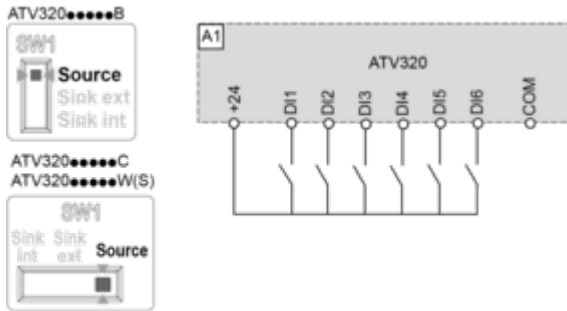
Schéma de raccordement des contrôles en mode source



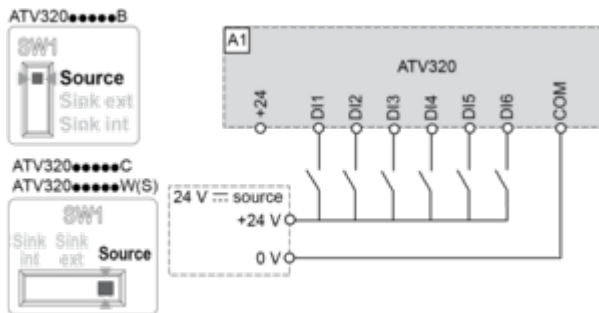
- (1) Sortie analogique
- (2) Entrées analogiques
- (3) Potentiomètre de référence (10 kOhm maxi)
- (4) Entrées numériques

Câblage des entrées numériques

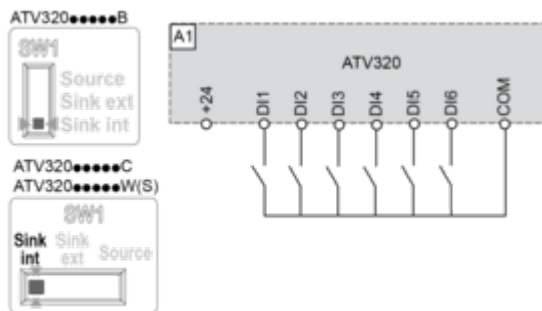
Le commutateur d'entrée logique (SW1) est utilisé pour adapter le fonctionnement des entrées logiques à la technologie des sorties de l'automate programmable.
Commutateur SW1 réglé sur la position "Source" et utilisation de l'alimentation de sortie pour les entrées TOR.



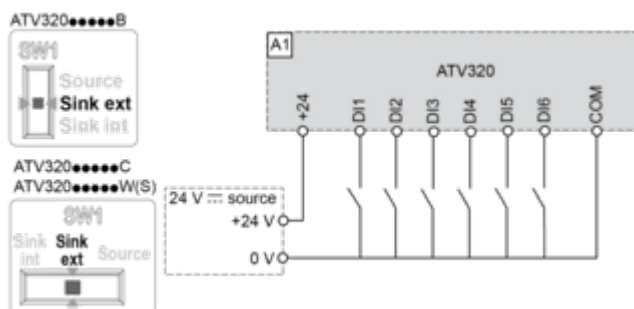
Commutateur SW1 réglé sur la position "Source" et utilisation d'une alimentation externe pour les entrées TOR.



Commutateur SW1 réglé sur la position "Sink Int" et utilisation de l'alimentation de sortie pour les entrées TOR.



Commutateur SW1 réglé sur la position "Sink Ext" et utilisation d'une alimentation externe pour les entrées TOR.



Technical Illustration

Dimensions

